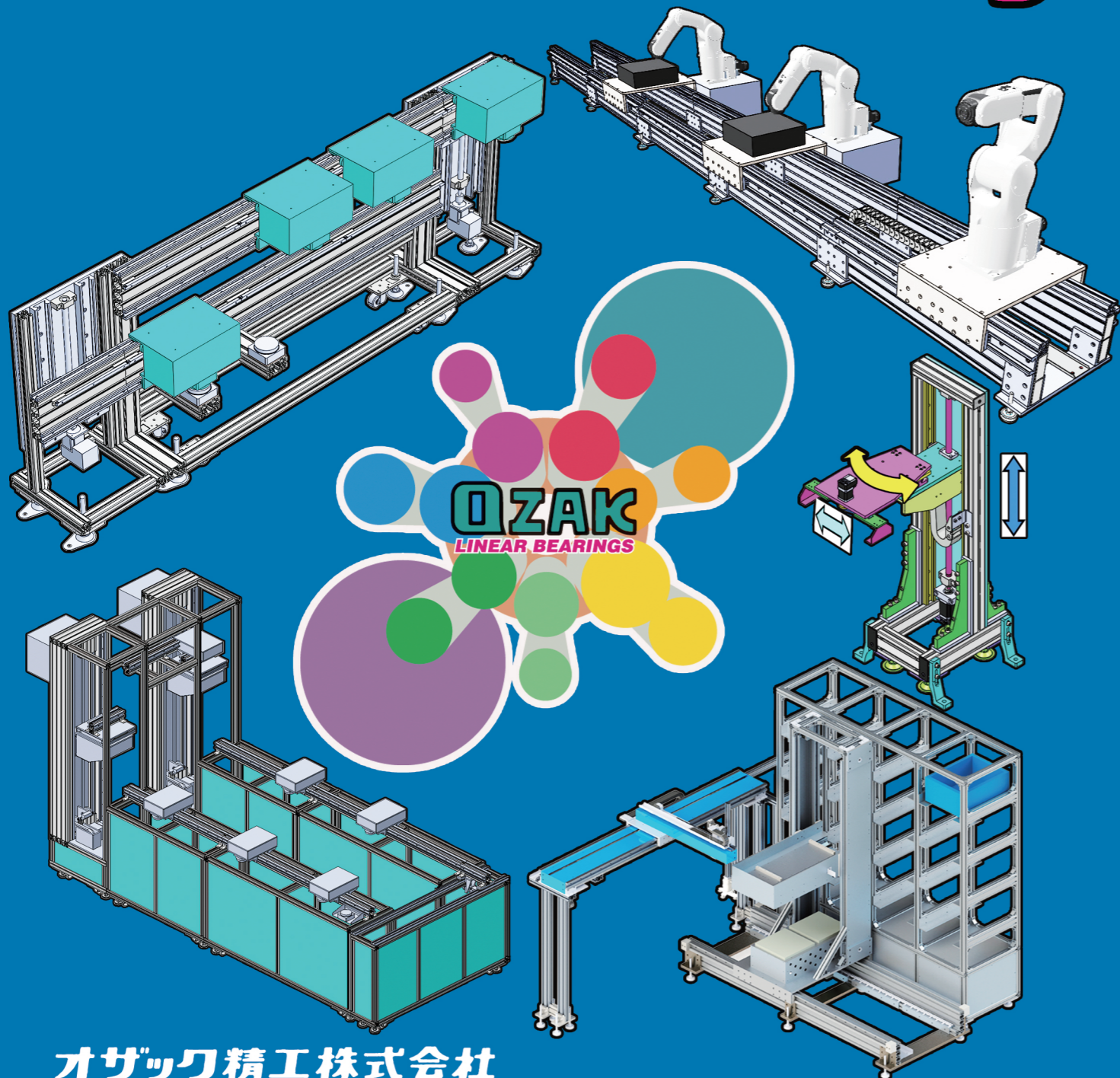


リニアのプロ。 Professional for **Linear Bearings**



オザック精工株式会社

本 社 工 場	〒350-1101 埼玉県川越市の場1550	☎ 049-233-7691代	Fax : 049-233-7696
本 社 営 業 部	〒350-1101 埼玉県川越市の場1550	☎ 049-233-7693代	Fax : 049-233-7696
横 浜 営 業 部	〒350-1101 埼玉県川越市の場1550	☎ 072-994-8588代	Fax : 072-922-5489
大 阪 営 業 所	〒581-0001 大阪府八尾市末広町2丁目3番12号	☎ 077-552-7311代	Fax : 077-552-7312
京 滋 営 業 所	〒520-3022 滋賀県栗東市上鉤97-1 OFFICE21	☎ 052-322-1271代	Fax : 052-322-1274
名 古 屋 営 業 所	〒454-0004 名古屋市中川区西日置1丁目1番3号木全ビル1F	☎ 022-288-1585代	Fax : 022-288-1586
仙 台 営 業 所	〒984-0013 仙台市若林区六丁の目南町1番35号		
URL	https://www.ozak.co.jp/ E-mail ecm@ozak.jp		

OZAK SEIKŌ CO., LTD.

Head Office	1550, Matoba, Kawagoe-City, Saitama Pref, Japan.	Phone : 049-233-7691	Fax : 049-233-7696
Shanghai	4F-D, 88 Taigu Road Waigaoqiao Free Trade Zone, Shanghai, China	Phone : 86-21-5868-2672	Fax : 86-21-5868-2675

電子カタログ使用方法は次ページに記載しております。



あらゆる業種の人材不足対策に適応 搬送装置・WA・SIシステム

FAからWholeAutomationの時代!!



「繋ぐ」から「無人化」へ、搬送システムで社内の運ぶを自動化!!

接続が簡単なモジュール化により
10~20m以上の長尺搬送が可能に!!

OZAK SEIKŌ CO.,LTD.

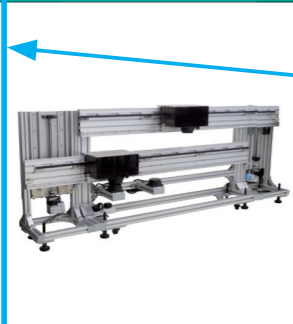
搬送走行台



HST45V, 55H, 65H, 80H

p-3

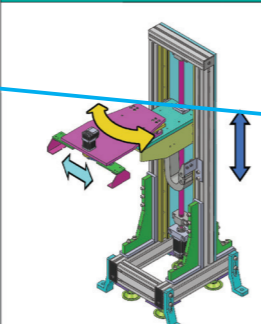
パレット矩形循環搬送システム



PHLSI35V

p-5

ピックアップ&プレース



PPS10-A,-B

p-11

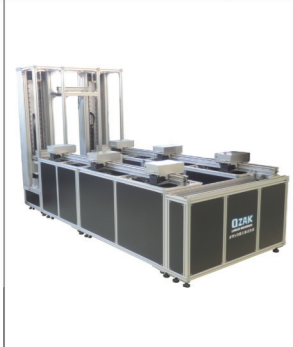
ローカルIoTサーバー



IoT-VT-01

p-13

自在搬送



FSH4080

p-7

中間棚&仕分機



p-9

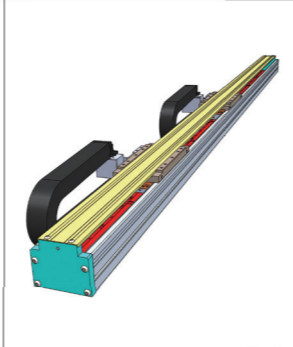
ベルトドライブ/リニアローラースライダー



BLSL4080A

p-15

リニアモータースライダー



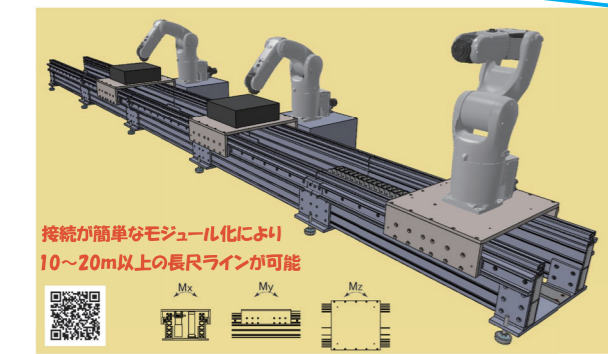
LMS8575

p-17

【小冊子使用方法】

例として、搬送走行台 HST65H をお探しの場合、搬送走行台の画像をクリックしますと該当する商品ページへ飛びます。

QZAK 搬送走行台 Transfer Table



接続が簡単なモジュール化により
10~20m以上の長尺ラインが可能

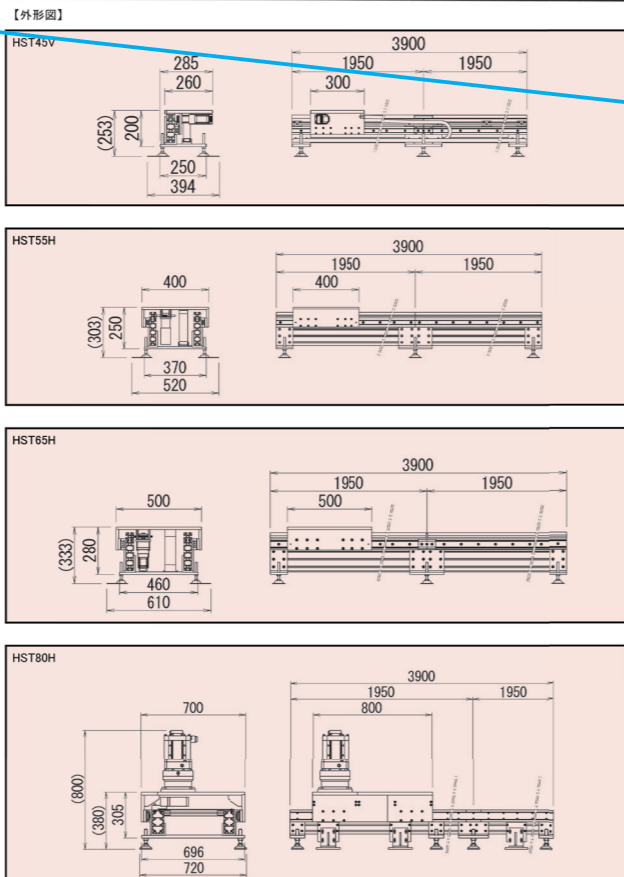
- 特長—
- ・1モジュール=約2mでユニット化されているため、機械設計や電気設計の手間を省き、簡単に搬送機構が得られます
 - ・モジュール同士を簡単に接続・分離できる構造により、品種や工程に合わせたモジュールの増減が可能
 - ・アルミ構造材を使用した高さを抑えた設計の為周囲のメンテナンス時に、レール上に乗ったり、立ち入って作業が可能
 - ・レール間の乗り継ぎに適したリニアローラースライダーと新開発の連結ユニットの組み合わせにより、繋ぎ目の騒音を解消しスムーズな動作を実現

—仕様—

型番	HST45V	HST55H	HST65H	HST80H	
最大積載重量[kg]	100	250	500	300	
最高速度[m/s]※1	1				
繰り返し停止精度[mm]	±0.05				
駆動方式	ラック&ピニオン				
延長モジュール長さ[mm/個]	1900※2				
使用リニアローラースライダー	LSLJ4528	LSLJ5538	LSLJ6545	LSLJ8054	
動定格重量[N]	C	8740	14145	26258	37553
モーメント[Nm]	Mx	351	2934	6870	14147
	Mv	1049	2700	6303	15488
	Mz	1049	1561	3636	6935
搭載6軸ロボット可搬重量[kg]※3		7	12	25	

※1 モーター・減速比の変更により可変です。
 ※2 延長モジュール最長が1個当たり1900mmになります。延長モジュールを短く製作することは可能です。
 ※3 メーカー・型番により変動します(目安)。

搬送走行台 Transfer Table



P.3 以降において、OZAK のロゴマークをクリックしますと P.1 (商品インデックス) へ戻ります。

搬送走行台



HST45V, 55H, 65H, 80H

p-3

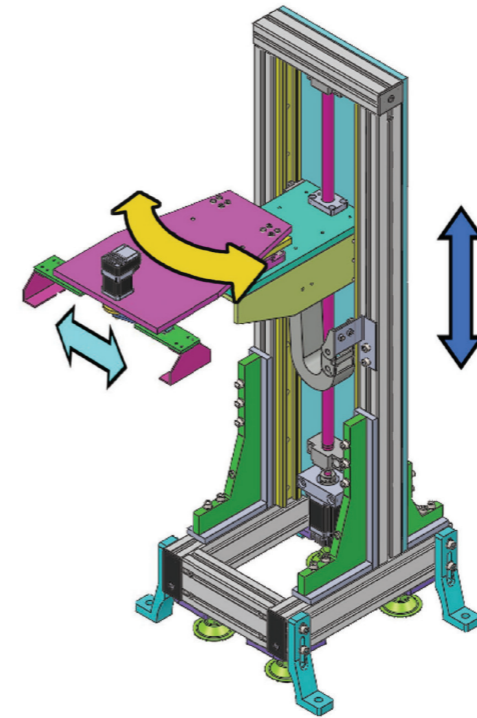
パレット矩形循環搬送システム



PHLSI35V

p-5

ピックアップ&プレース



PPS10-A,-B

p-11

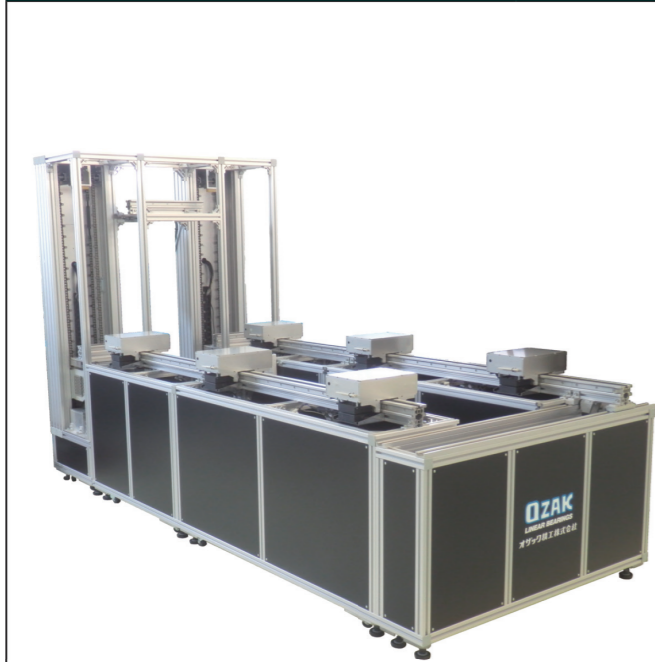
ローカルIoTサーバー



IoT-VT-01

p-13

自在搬送



FSH4080

p-7

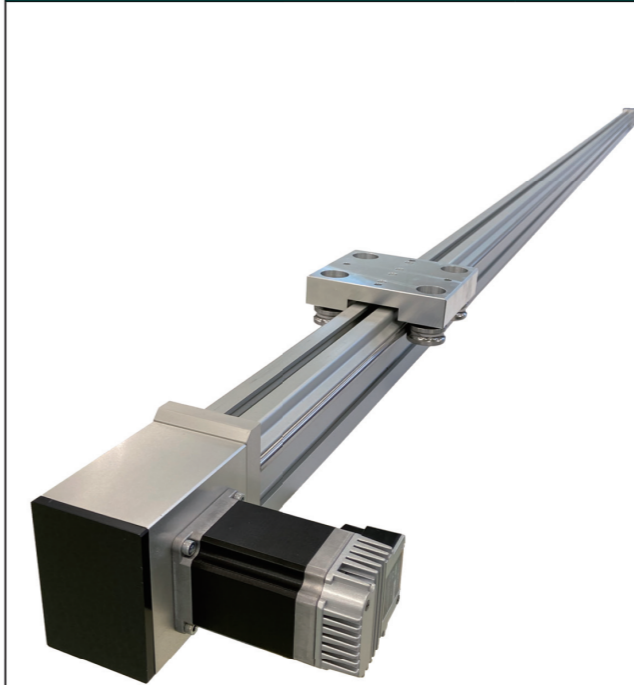
中間棚 & 仕分機



PHLSI35V

p-9

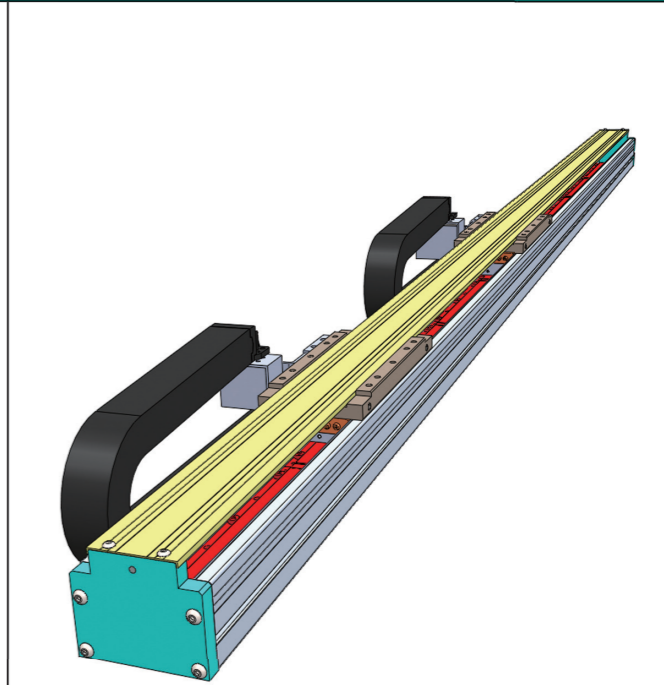
ベルトドライブ/リニアローラーズライダー



BLSL4080A

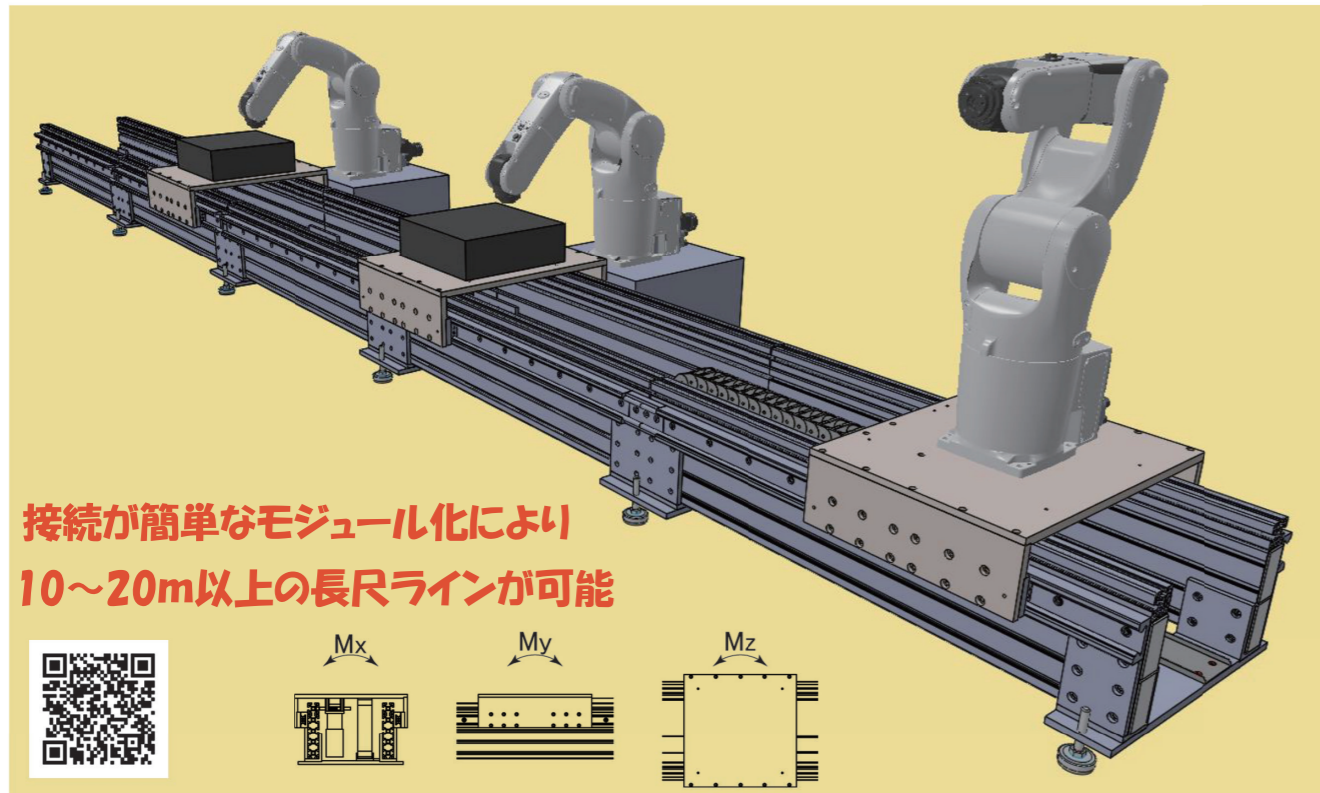
p-15

リニアモーターズライダー



LMS8575

p-17



接続が簡単なモジュール化により
10~20m以上の長尺ラインが可能

—特長—

- ・1モジュール=約2mでユニット化されているため、機械設計や電気設計の手間を省き、簡単に搬送機構が得られます
- ・モジュール同士を簡単に接続・分離できる構造により、品種や工程に合わせたモジュールの増減が可能
- ・アルミ構造材を使用した高さを抑えた設計の為周囲のメンテナンス時に、レール上に乗ったり、立ち入って作業が可能
- ・レール間の乗り継ぎに適したリニアローラー滑り台と新開発の連結ユニットの組み合わせにより、繋ぎ目での騒音を解消しスムーズな動作を実現

—仕様—

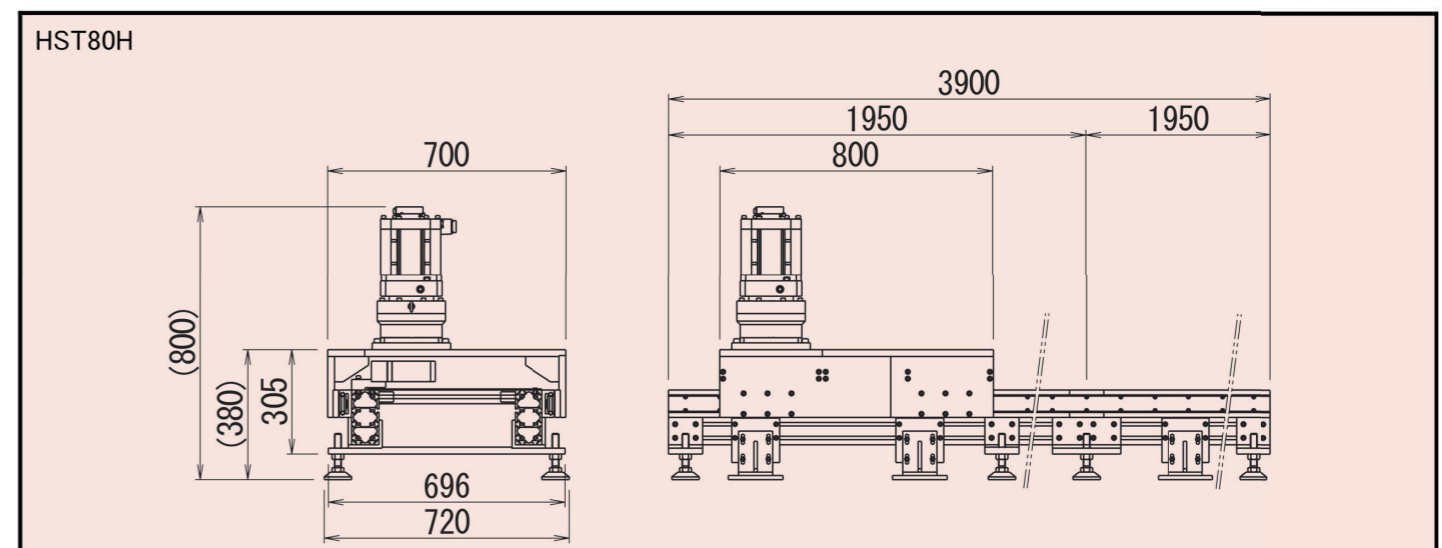
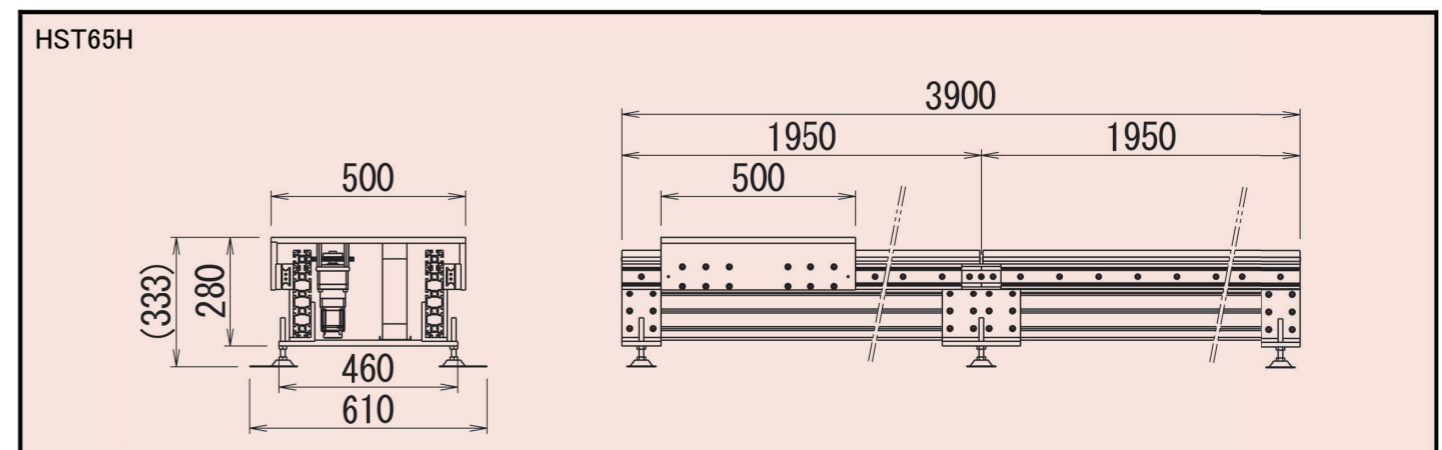
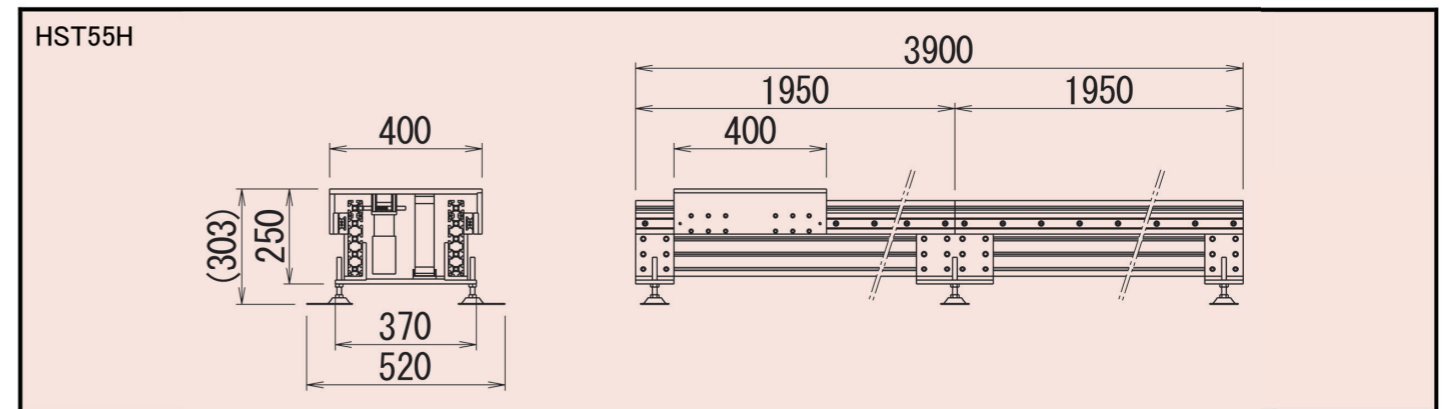
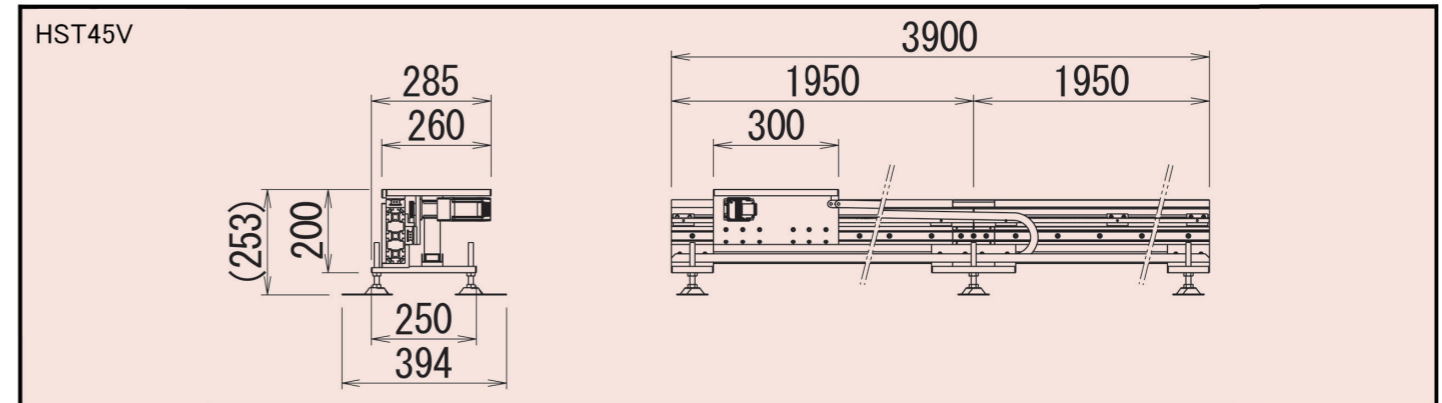
型番	HST45V	HST55H	HST65H	HST80H	
最大積載重量[kg]	100	250	500	800	
最高速度[m/s]※1	1				
繰り返し停止精度[mm]	±0.05				
駆動方式	ラック&ピニオン				
延長モジュール長さ[mm/個]	1900※2				
使用リニアローラー滑り台	LSIJ4528	LSIJ5538	LSIJ6545	LSIJ8054	
動定格荷重[N]	C	8740	14145	26258	37553
モーメント[Nm]	Mx	351	2934	6870	14147
	My	1049	2700	6303	15488
	Mz	1049	1561	3636	8935
搭載6軸ロボット可搬重量[kg]※3		7	12	25	

※1 モーター・減速比の変更により可変です。

※2 延長モジュール最長が1個当たり1900mmになります。延長モジュールを短く製作することは可能です。

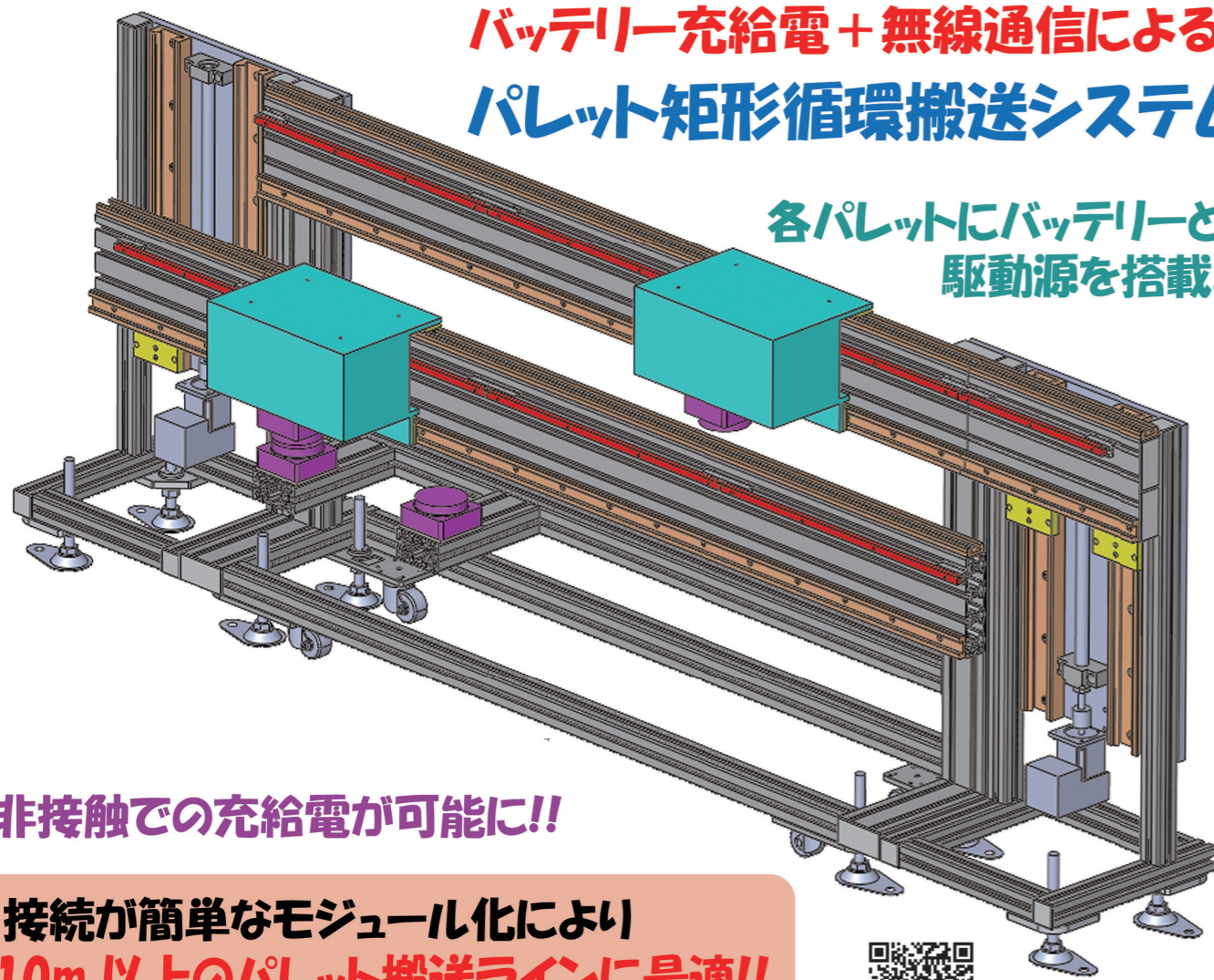
※3 メーカー・型番により変動します(目安)。

【外形図】



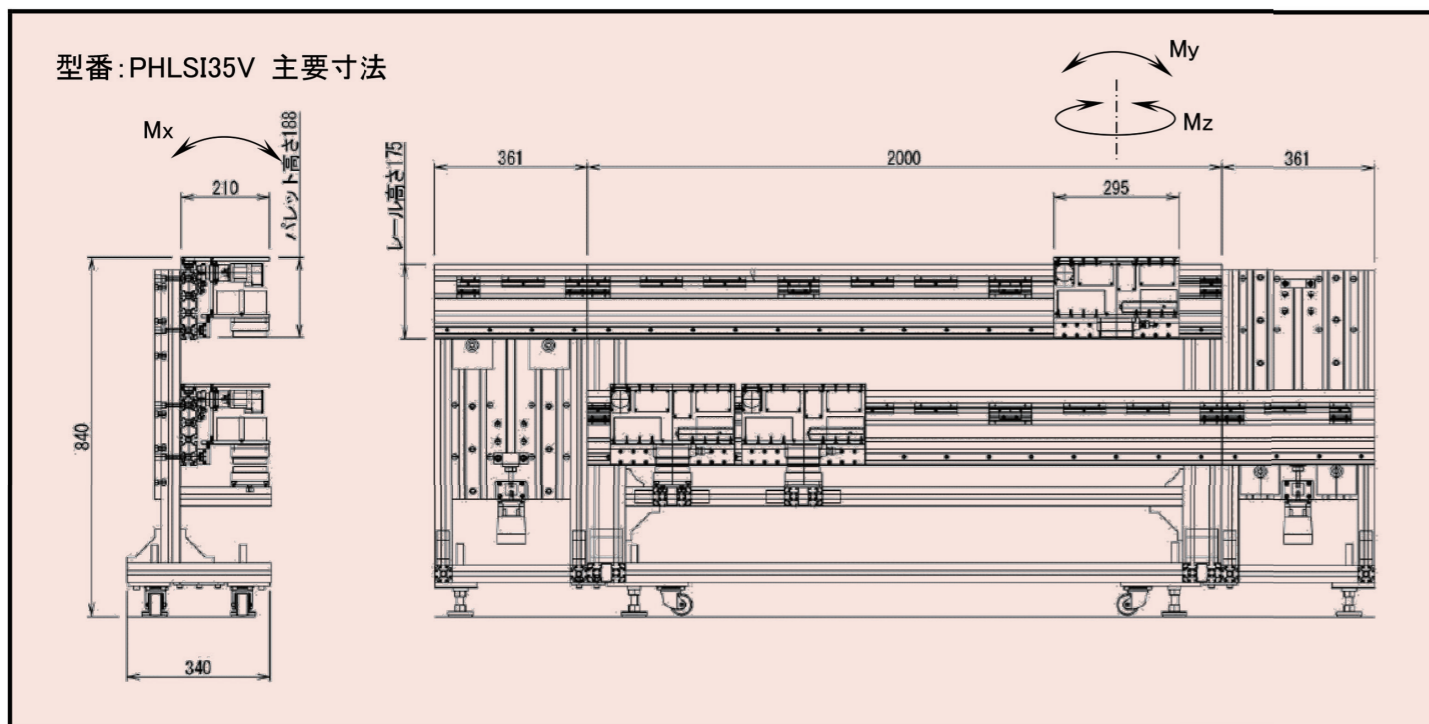
**バッテリー充給電 + 無線通信による
パレット矩形循環搬送システム**

**各パレットにバッテリーと
駆動源を搭載!!**



非接触での充給電が可能に!!

**接続が簡単なモジュール化により
10m 以上のパレット搬送ラインに最適!!**

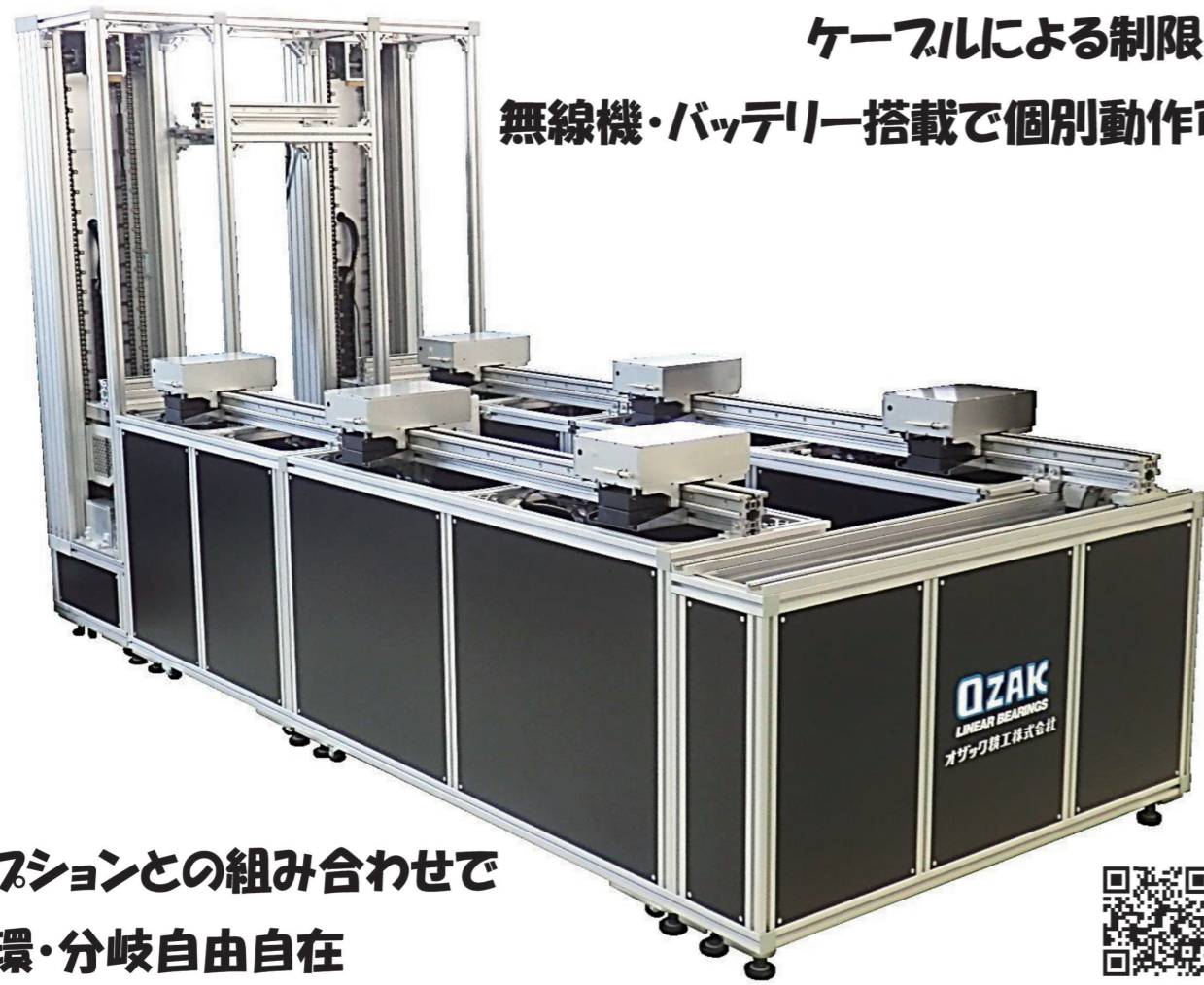


—特長—

各パレットにバッテリー・非接触受電器・WiFi 無線機・駆動モーターを搭載しております。バッテリー駆動で非接触にて電力転送をしているので、外部からの電源ケーブルが不要となり設備レイアウトの自由度が上がります。無線は5GHz 帯のもので様々な自動化ラインでの実績の多い信頼性の高い機種を採用。モーターはエンコーダ・ドライバー・コントローラー一体型のもを採用しており、上位制御の指令により個別の動作が可能。またモーター自体にプログラムやパラメータを保持することが出来ます。水平搬送部長さは標準で1モジュール2m、モジュール数を増やすことでロングストロークにも対応できます。ご要望に応じて1モジュール長さの変更にも対応しております。

パレット矩形循環搬送(バッテリー給電)システム仕様

パレット	駆動方式	ラック & ピニオン		
	ピニオンピッチ円直径	φ40 mm		
	最高速度	1 m/s	*減速機比変更により可変です。	
	可搬質量	10kg	*減速機比変更により可変です。	
	基本動定格荷重	4610 N		
	許容モーメント	Mx	340 Nm	
		My	520 Nm	
		Mz	520 Nm	
	減速比	5	*変更可。(減速比ラインナップ 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10)	
繰返し位置決め精度	±0.01 mm			
水平搬送部長さ	2 m/モジュール			
駆動モーター	最高回転数	3000 rpm		
	定格トルク	0.38 Nm		
	入力電流(最高トルク時)	1.8 A		
	使用エンコーダ	インクリメンタル型磁気エンコーダ (50000 パルス/回転)		
	パルス指令分解能	200 ~ 50000 までパラメータにより選択		
使用温度	0 ~ 40°C			
バッテリー	出力電圧	DC 24 V ±5%		
	出力電力	90 W		
	電池容量	100 Wh		
非接触給電	温度条件	充電: 0 ~ 40°C		
	電源電圧	DC 24 V ±5%		
	転送電力	48 W		
	使用温度範囲	0 ~ 50°C		
無線器	その他	有機溶剤不可		
	ユニットタイプ	アクセスポイント/ステーション/リピータ		
	無線 LAN	Wi-Fi 4, 3, 2 (IEEE 802.11n, IEEE 802.11g, IEEE 802.11a, IEEE 802.11b)		
	使用周囲温度	0 ~ 40°C		
	使用周囲湿度	10 ~ 90%RH (結露無きこと)		

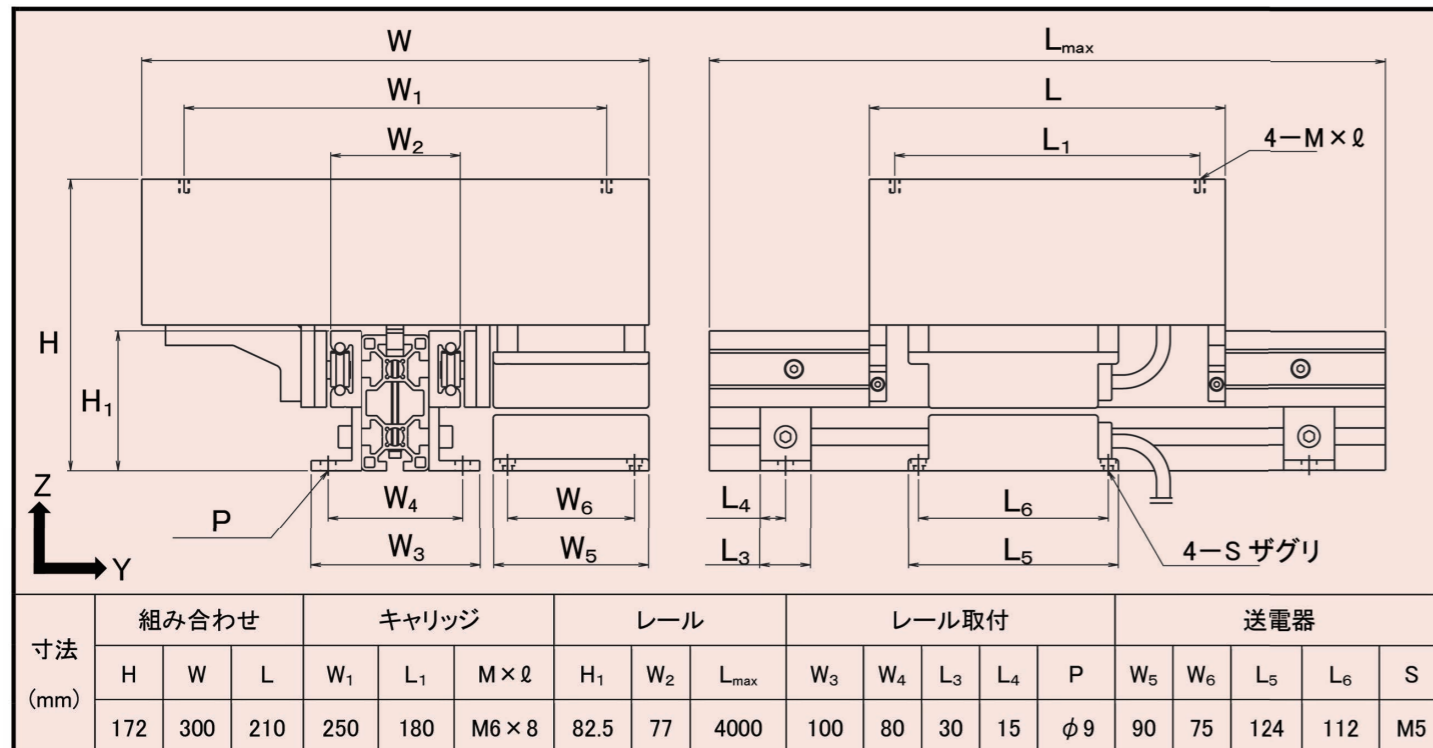


ケーブルによる制限なし
無線機・バッテリー搭載で個別動作可能

オプションとの組み合わせで
循環・分岐自由自在



— キャリッジ寸法 —



※ レール長 L_{max} は 1 本あたりの最大長さです。本製品はレールを繋いでご使用いただけます。

— 特長 —

キャリッジにはモーター・バッテリー・無線通信機を搭載しているためケーブルによる制限がなく個別の動作ができます。弊社独自のバッテリーは急速充電が可能のため作業の合間の待機時間などを利用して充電することができます。オプションのリフターやトラバーサを使用することで通路や機械の上の空間を有効活用でき、循環や分岐などの多様な使い方ができます。

— 仕様 —

キャリッジ	駆動方式	ラック & ピニオン
	ピニオンピッチ円直径	φ 70 mm
	最高速度	2 m/s *減速比変更により可変です。
	最大可搬質量	10kg *減速比変更により可変です。
	繰り返し位置決め精度	±0.01
	基本動定格荷重	5539 N
	許容モーメント Mx	225 Nm
	My	330 Nm
	Mz	139 Nm
減速比	4 *変更可。(減速比ラインナップ 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10)	
駆動モーター	種類	AC サーボモーター
	最高回転数	5000 rpm
	定格トルク	0.52 Nm
	モーター出力	60 W
	入力電流 / ピーク電流	4 A / 5 A
	速度・位置検出器	高精度インクリメンタル磁気式回転角センサ
	パルス指令分解能	300 ~ 12000 までパラメータにより選択
	使用温度	0 ~ 40°C
バッテリー	出力電圧	DC 24 V ±5%
	出力電力	100 W
	温度条件	0 ~ 40°C
	充電所要時間	60 秒 *残量 0%の状態から 100%になるまでの時間です。
	無負荷稼働時間	動作時: 180 秒 / 待機時: 300 秒 *動作時稼働時間は運転条件により変動します。
非接触給電	電源電圧	DC 24 V ±5%
	転送電力	48 W
	使用温度範囲	0 ~ 50°C
	その他	有機溶剤不可
無線器	通信周波数	5 GHz
	通信規格	Wi-Fi 4, 3, 2 (IEEE 802.11n, IEEE 802.11g, IEEE 802.11a, IEEE 802.11b)
	使用周囲温度	0 ~ 40°C
	使用周囲湿度	10 ~ 90%RH (結露無きこと)

中間棚の管理 & 仕分の自動化

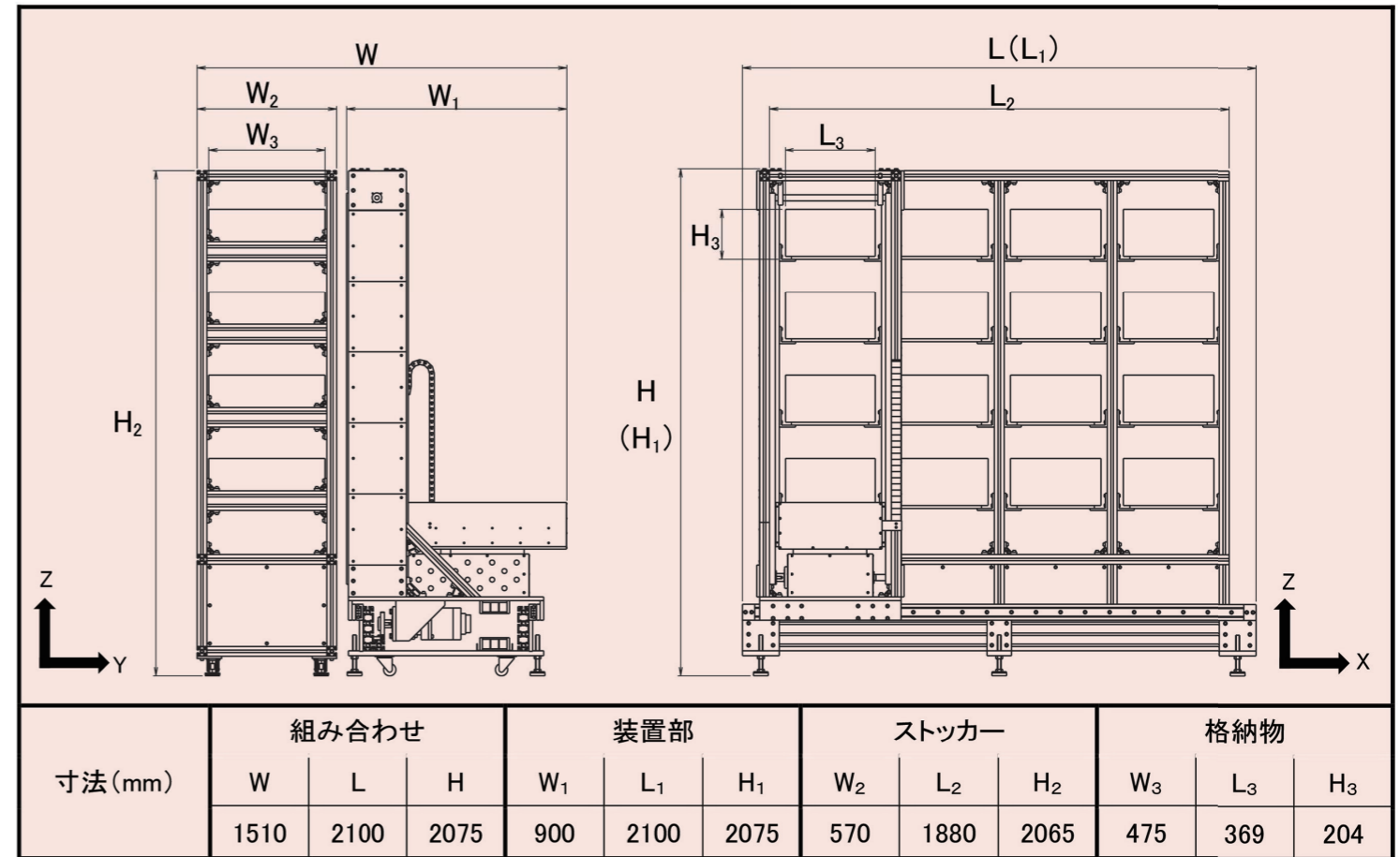


複数の組立部品を自動的にトレーに配備！
人手不足解消と生産現場での作業効率改善！

— 特長 —

工場をはじめとした屋内で部品や完成品などを一時保管し、自動で取り出し・格納する小型の自動倉庫です。
 案内には弊社独自のローラーガイドを使用しているためレールを繋いでの長尺搬送にも対応しており、分割して納入する場合でも組み立てが容易に行えます。
 格納物や設置スペースなど、お客様のご要望に合わせてカスタマイズしたものをご提案いたします。

— 仕様例 —

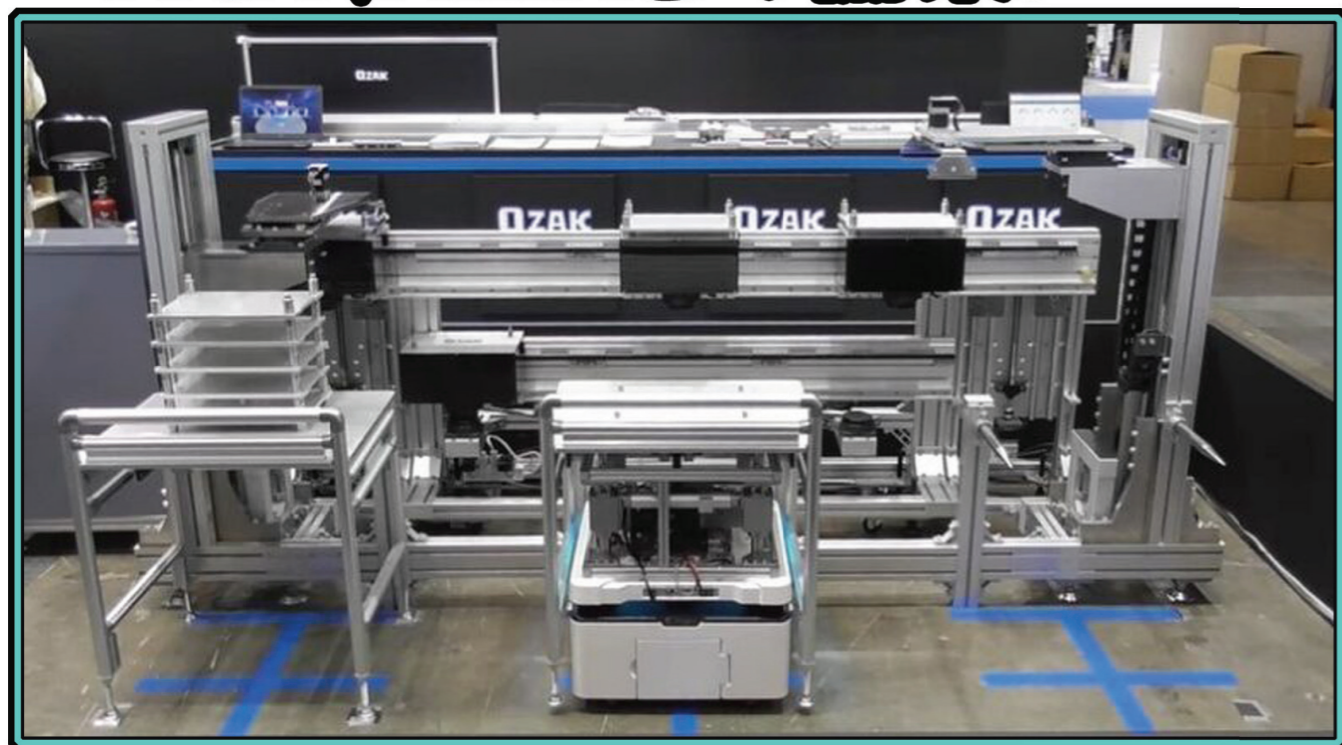


※ ご使用の際はストッカーに別途アンカーの取り付けを推奨いたします。

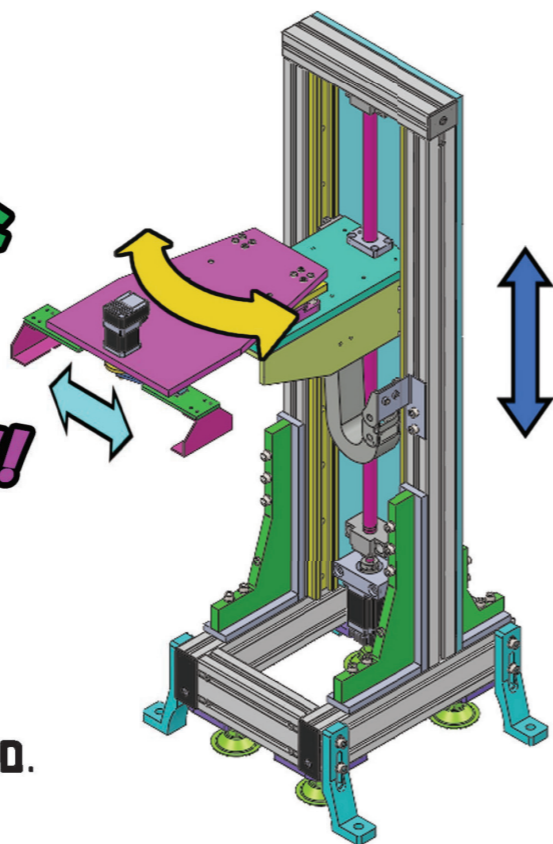
	X 軸	Y 軸	Z 軸
最高速度	450mm/s	1000mm/s	800mm/s
駆動方式	ラック & ピニオン	ラック & ピニオン	チェーン & スプロケット
ストローク	1380mm	810mm	1075mm
最大可搬重量	30kg		



搬送パレットのピックアップ&スレーズ AGV,AMRとの協業に!!

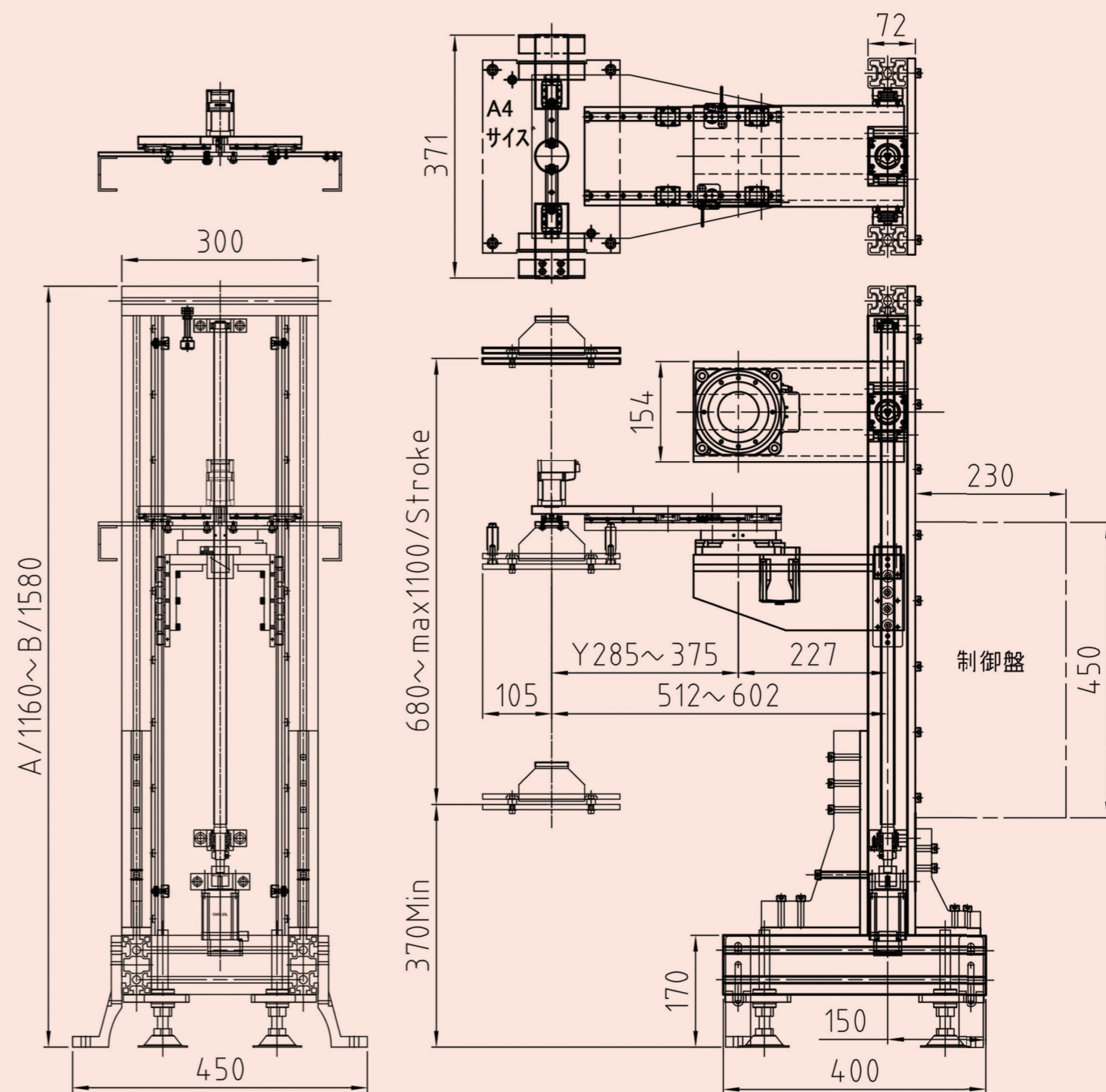


モジュール化されたコンパクトな
パレット矩形循環搬送用
ピックアップ&スレーズに最適!!



OZAK SEIKO CO.,LTD.

PPS10-A,B



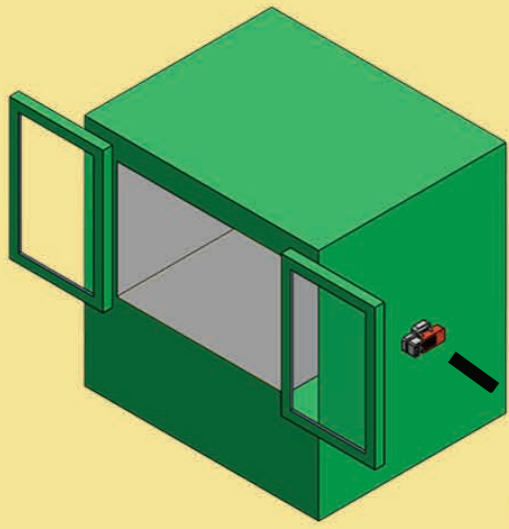
総質量: Aタイプ=58Kg Bタイプ=65Kg

単位:mm

ボールネジ(C7) KBSC2005	累積リード誤差: ±0.050/300	軸方向すきま: 0.030以下	許容回転数: 3000rpm
ロータリー/±100°	繰り返し精度: ±15arcsec	ノンバックラッシュ	許容トルク: 12Nm
上下ストローク: Aタイプ680, Bタイプ1100/ モータートルク: 0.75Nm/3000rpm 最大積載荷重: 6.5Kg/Y375~10Kg/Y285			



ローカルIoTサーバー



温度 振動 センサー
音で異常を通知!!



デバイス(IoT機器)とPC・スマホ間で

通信しデータを集積・可視化

[スマートフォンへは音での通知となります。]

※アンドロイド端末にのみ対応しております。



プログラムはインストール済み
即使用可能!!

¥195,000-
(PC・ルーター込み)



[マイコン単体でも異常を音で通知可能です。]

リニアのプロ

オザック精工株式会社

URL: <https://www.ozak.co.jp> tel:049-233-7691 email: ecm@ozak.jp



— 特長 —

デバイスを取り付けた対象物の温度と振動をモニタリングし、専用ルーターを介してデータをWi-Fiでパソコンに送信。受信したデータは数値とグラフでリアルタイム表示され、CSVファイルで専用のパソコン内に保存されます。

任意に設定した閾値に達するとデバイスとパソコンの両方から警告音で異常をお知らせします。

温度センサは非接触式のため対象物に直接取り付けができなくても測定可能です。

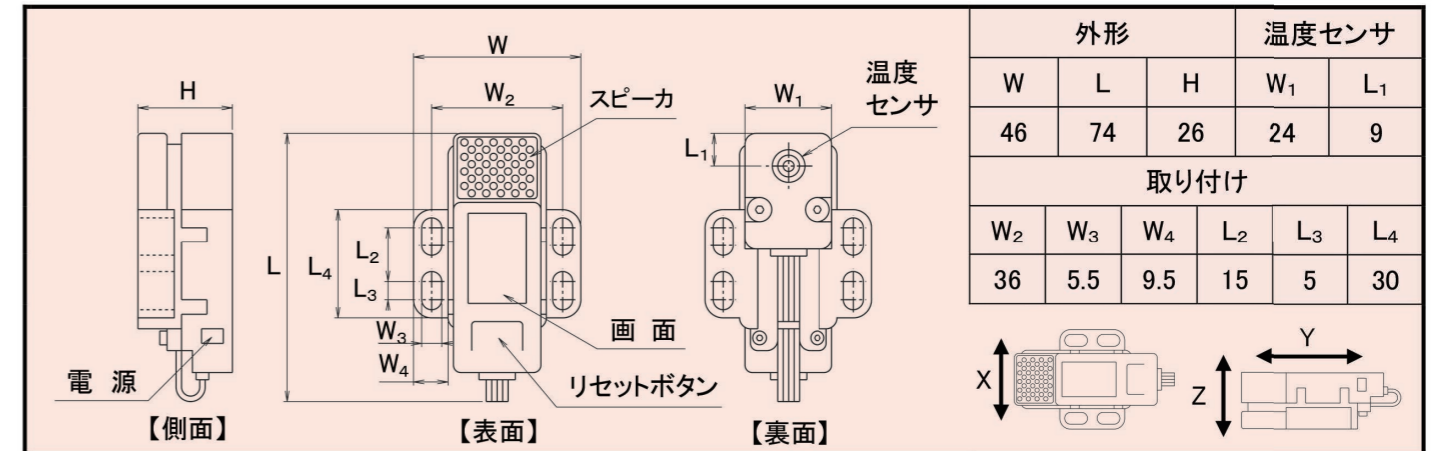
振動センサはX・Y・Zの3方向を1台で同時に測定します。

専用のパソコンに構築したサーバーに接続するため外部サービスやインターネットを使わないので新たに配線工事などを必要とせず、各種設定を行った状態で納入いたしますのでお手元に届いてすぐにご使用いただけます。

専用ルーターに接続すればお手持ちのパソコン・スマートフォンからも確認できます。

温度・振動の他にもオプションでモーターなどの電流値を測定・通知する機能を検討しております。

— 寸法図 —



— 仕様 —

デバイス	本体	通信周波数	2.4 GHz
		電源ポート	USB Type-C
		電源入力	5 V @ 0.5 A
		動作温度	0°C ~ 60°C
		材質	ポリカーボネート
	温度センサ	種類	非接触式赤外線温度計
		検出範囲	0°C ~ 100°C
		測定精度	±0.5°C *室温での測定精度となります。
	振動センサ	視野	90°
		種類	3軸重力加速度計 *本体に内蔵されています。
ルーター	計測範囲	±16 G	
	通信規格	Wi-Fi 4 (IEEE 802.11n) 以上	
	通信速度	300 Mbps 以上	
	電波飛距離	50 m *障害物や電波ノイズがない場合の参考値となります。	
パソコン	最大同時接続台数	12台 *付属のデバイス・パソコンを含めた台数となります。	
	OS	Windows 11	
	CPU	Intel® CORE i3 以上	
	メモリ容量	4 GB 以上	
	ストレージ容量	SSD 256 GB 以上	

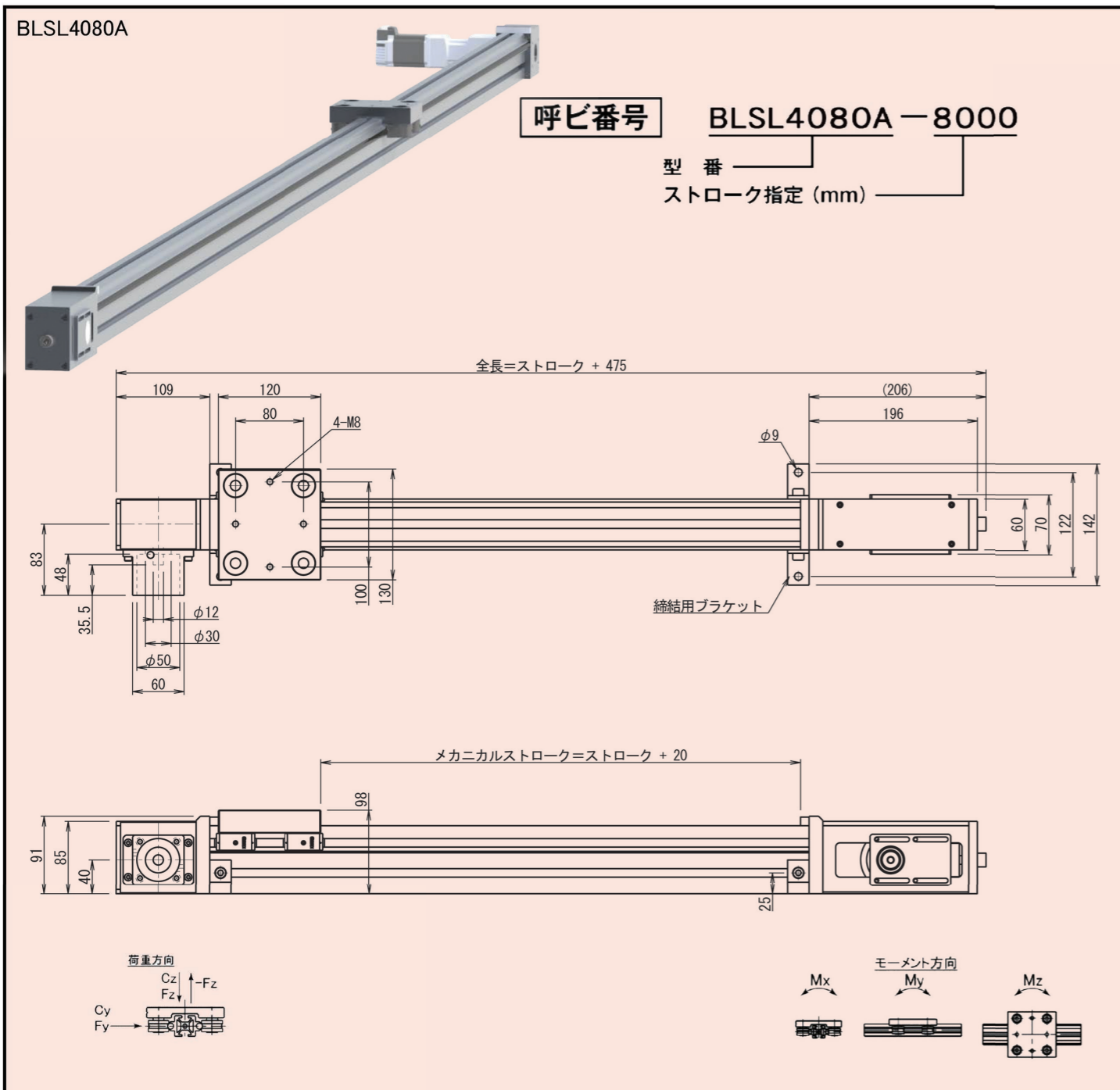
搬送に最適で静かな走行音!! 驚きの17m以上を実現!!

—特長—

- ・周辺部材にアルミプロファイルを使用している場合、ブラケットで簡単に取り付け可能
- ・高さ、サイズ、取付ピッチなどの寸法は LS シリーズと同じため、1 軸駆動・1 軸従動のように組み合わせてご使用頂けます
- ・1モジュール=約2mでユニット化されているため、機械設計や電気設計の手間を省き、簡単に搬送機構が得られます
- ・レール間の乗り継ぎに適したリニアローラー滑り台と新開発の連結ユニットの組み合わせにより、繋ぎ目での騒音を解消しスムーズな動作を実現
- ・ご希望に応じたモーターの取付が出来ますので、弊社までお問い合わせください



—外形図—



—仕様—

型番	BLSL4080A	
最大積載重量	12 kg ※1	
最高速度	1.6m/s ※1	
繰り返し停止精度	±0.5mm	
駆動方式	タイミングベルト ピッチ円直径:66.85mm(210mm/1 回転)	
最大推力	35N	
最大ストローク	12m それ以上をご希望の場合はお問い合わせください。	
モーメント	Mx	84Nm
	My	74Nm
	Mz	74Nm
本体質量	基本質量 5.0 kg ストローク質量 5.9 kg/m	

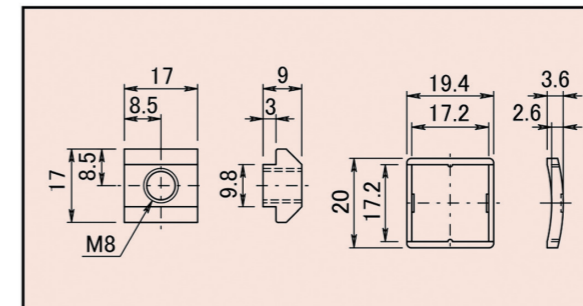
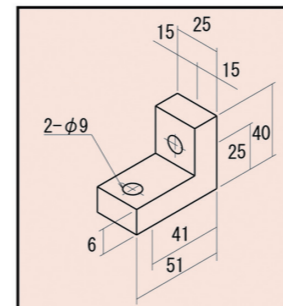
※1: 上記数値は負荷条件、モーター・減速機の選定により変動します。

※2: 仕様等に関しては、別途打合せさせていただきます。

※3: 仕様は予告なく変更する場合がございます。あらかじめご了承ください。

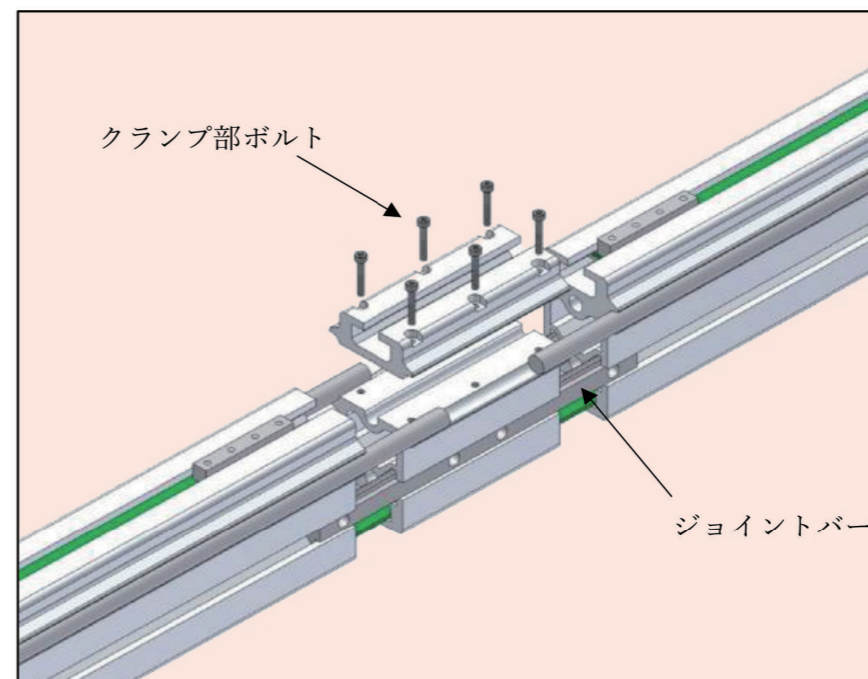
参考 取付部品

図: アングルブラケット 図: 取付ナット



M8ナットをTスロットに挿入しアングルブラケットで取付することが出来ます。左図の取付部品をご希望のお客様は特注対応になりますので別途お問い合わせください。

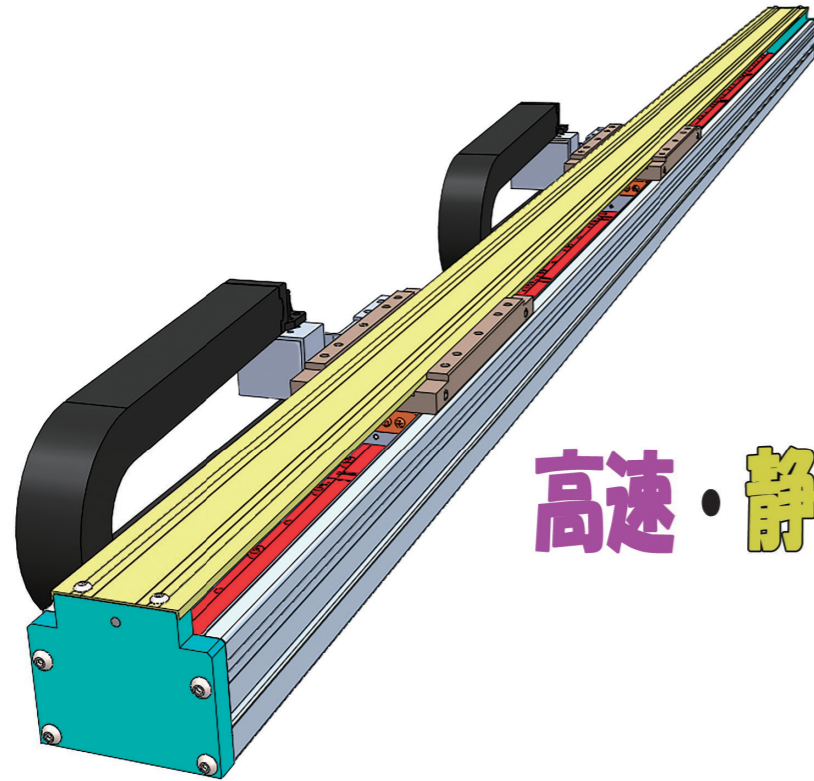
連結部詳細



左右のレール丸軸部を接続してからジョイントバーのボルトとクランプ部のボルトを締めることにより連結することができます。

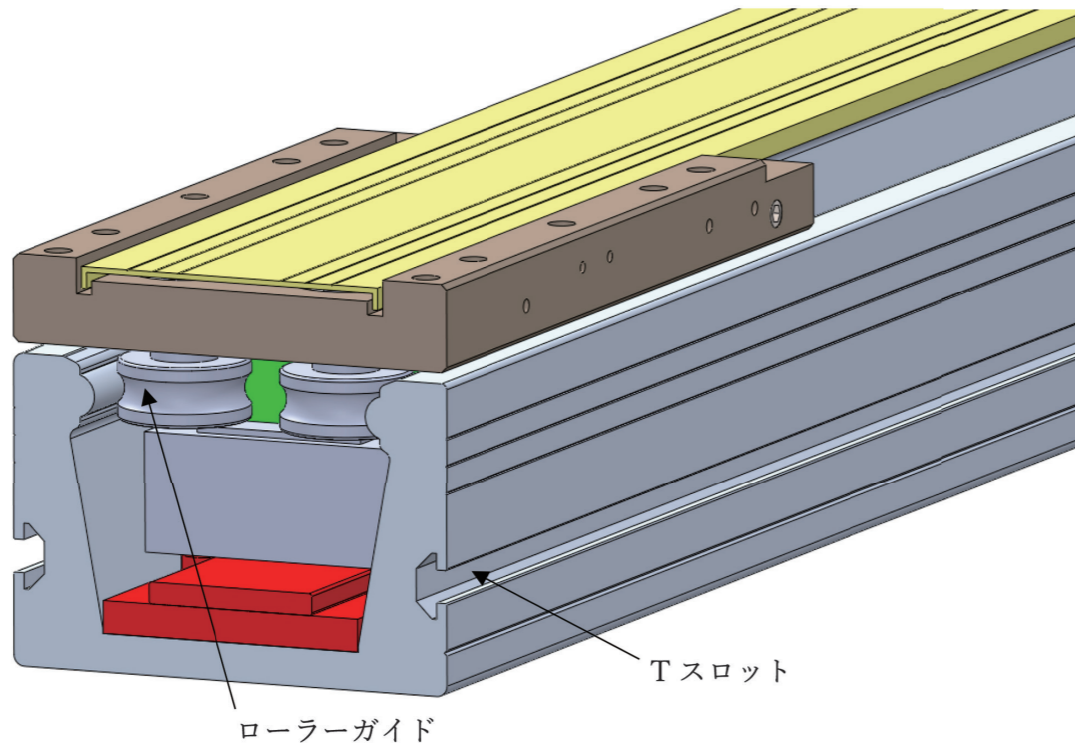
—特長—

- ・1軸上でキャリッジをそれぞれ独立して制御することができます。
- ・レールにアルミを使用している為軽量化を図れます。
- ・カバーが付いていますので異物の混入を防ぎます。
- ・潤滑ユニットを装備している為給油間隔を長くすることができます。
- ・最大ストローク 3.5m

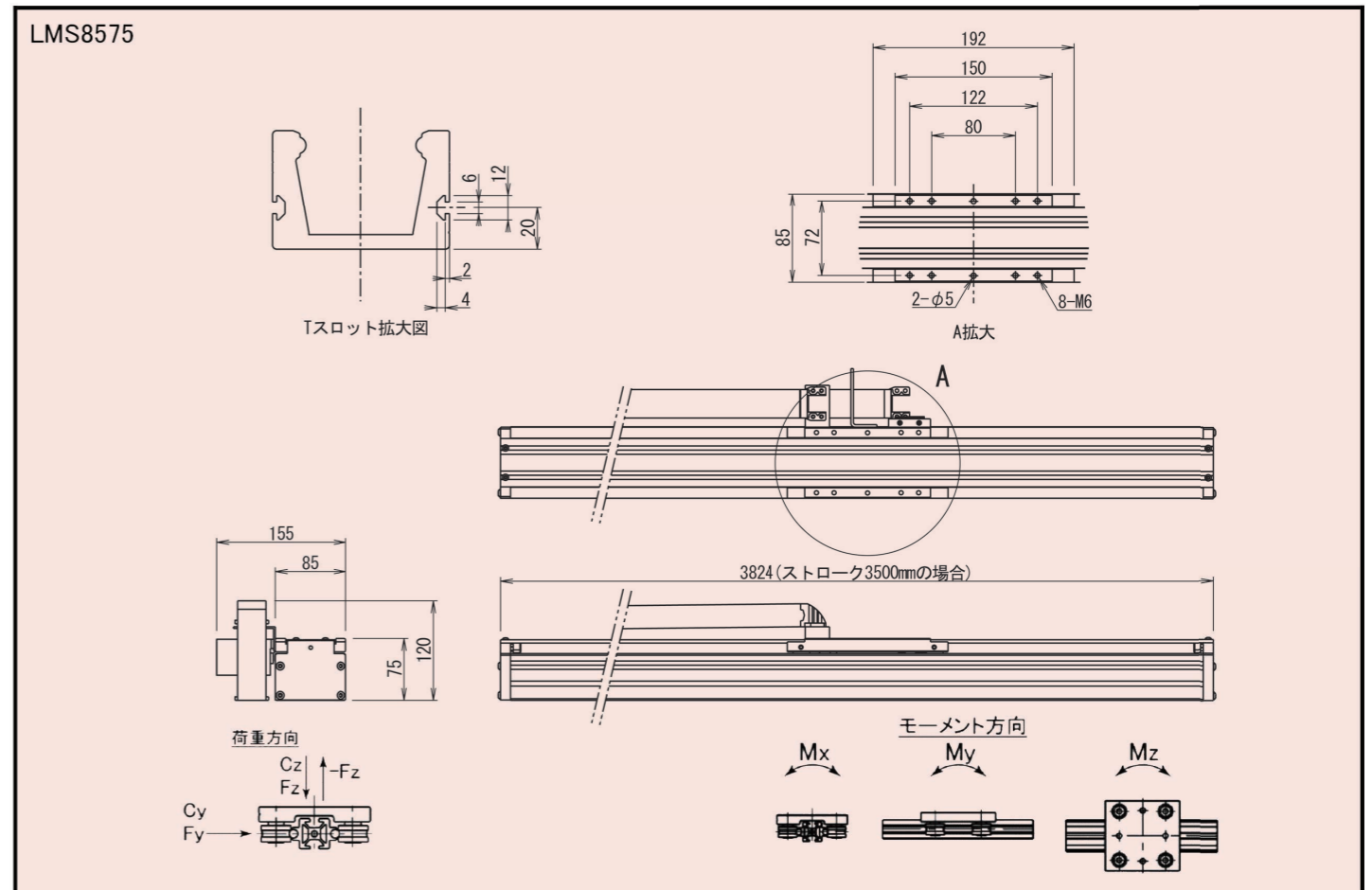


高速・静音・軽量

- ・案内にローラーガイド・駆動にリニアモーターを使用しておりますので高速走行に優れているかつ走行音が静かです。
- ・Tスロットを用意してありますのでアルミプロファイルにそのまま取り付けすることができます。



—外形図—



—仕様—

型番	LMS8575	
最大積載重量	4 kg ※1	
最高速度	5m/s ※1	
繰り返し停止精度	±10 μm	
駆動方式	リニアモーター	
エンコーダー	光学式リニアエンコーダー	
最大推力	242N	
最大ストローク	3500mm(キャリッジ 1 個の場合)	
基本動定格荷重	Cy	5360N
	Cz	3100N
モーメント	Mx	36.8Nm
	My	119Nm
	Mz	336Nm
キャリッジ質量	3 kg/個	
レール質量	35 kg(ストローク 3500 の場合)	

※1: 上記数値は速度・加速度により変動します。

※2: 仕様等に関しては、別途打合せさせていただきます。

※3: 仕様は予告なく変更する場合がございます。あらかじめご了承ください。